

$\pi \mathbf{FlowMR}$

um protótipo dataflow escalável, implementado em um cluster de FPGAs de baixo custo

Silva Junior, J. T.¹; Matias P.²; Ruggiero, C. A.¹

¹Instituto de Física de São Carlos - Universidade de São Paulo ²Departamento de Computação - Universidade Federal de São Carlos



- 1. Introdução
- 2. Modelo a fluxo de dados
- 3. $\pi FlowMR$
- 4. Resultados

Introdução

- Explorar recursos paralelos na arquitetura de *Von Neumann* exige muito esforço do programador;
- A computação paralela pode remover a necessidade de intervenção explícita no código do programa; [Barahona and Gurd, 1986]
- Computação dirigida por dados:
 - Instruções são executadas a partir de suas disponibilidades; [Arvind and Culler, 1986]
 - ▶ Modelo a fluxo de dados; [Sharp, 1992]
 - Máquina Dataflow de Manchester (MDFM). [Gurd, 1985]

A granularidade da MDFM garante a exploração de uma quantidade significativa de paralelismo. Mas essa característica exige uma estrutura demasiada robusta. [Sargeant and Ruggiero, 1987]

- Estudo do Multianel, descentralizando a execução dos programas: [Barahona and Gurd, 1986]
 - Aumento sensível na granularidade da máquina;
 - Aumento considerável na quantidade de unidades de processamento, explorando sua capacidade de escalabilidade.



Figura 1: Representação gráfica da implementação de um programa que realiza a integração da função $y = x^2$ no modelo a fluxo de dados. [Gurd, 1985]

Máquina Dataflow de Manchester

Composição de uma Ficha:

<dado (37-bits); rótulo (36-bits); destino (22-bits); marcador (1-bit)>



Figura 2: Visão geral da Máquina Dataflow de Manchester. Uma ficha é composta por 4 informações principais que armazenam informações diversas sobre a instrução que ela deve executar. [Gurd, 1985]

$\pi \mathbf{FlowMR}$

Multianel



Figura 3: Visão geral da π FlowMR e a topologia proposta para as placas de FPGA utilizadas para sua composição. Note que a comunicação é realizada em um formato cíclico, bem como a estrutura de um único anel.

$\pi \mathrm{FlowMR}$ / $\pi \mathrm{FlowMR}$

Para a descoberta do anel ao qual pertence uma ficha, foi utilizado apenas o rótulo dinâmico da mesma.

- Cada anel, passa a ser equivalente a uma Unidade Funcional da estrutura;
- Essa característica é suficiente para aumentar sensivelmente a granularidade da arquitetura; [Magna, 1997]
- Apesar disso, cada anel mantém a granularidade da MDFM;

Resultados



Figura 4: Resultados obtidos nas últimas versões do desenvolvimento, com maior largura de banda nos módulos de comunicação entre os anéis da estrutura da máquina.



Figura 5: Na implementação mais recente podemos verificar que o desempenho está muito próximo daquele esperado para uma arquitetura paralela, considerando as limitações impostas pelo algoritmo do programa e gargalos da arquitetura.

Obrigado! Perguntas?





Figura 6: Visão geral da pimeira versão da π Flow. Note a semelhança com a estrutura da MDFM, a menos da dupla ligação entre a PU e a TQ, além de alguns artifícios característicos do Bluespec destacados.

$\pi \mathbf{FlowBW}$



Figura 7: Visão geral da π FlowBW, introduzindo o conceito de dutos de largura de banda ao projeto. Nesta versão, o *throughput* da máquina é proporcional a um valor constante.

Síntese da solução



Figura 8: Apesar dos resultados terem sido obtidos em simulação, fizemos a análise da porcentagem de utilização dos recursos das FPGAs como função da quantidade de Unidades Funcionais na estrutura do anel.

$\pi \mathrm{FlowMR}$

```
1 export Integrate
 2 function Integrate (returns real)
 3 for initial
      int := 0.0;
 4
      y := 0.0;
      x := 0.02:
 6
 7 while
 8
    X < 1.0
9 repeat
    int := 0.01 * (old y + y);
10
11
    v := old x * old x;
12
    x := old x + 0.02
13 returns
      value of sum int
14
15 end for
16 end function
```

Figura 9: Programa escrito na linguagem SISAL, implementa o cálculo da integração da curva $y = x^2$, nos limites de 0.0 à 1.0. [Gurd, 1985]

πFlowMR



Figura 9: Representação gráfica de um programa implementado para realizar a integração da função $y = x^2$ entre os limites de 0 à 1 no modelo a fluxo de dados. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]



Figura 9: Exemplo de execução na representação gráfica do programa de integração no modelo a fluxo de dados, para o cálculo da integral da função $y = x^2$, entre os limites de 0 à 1. [Gurd, 1985]

• **Speedup**: Desempenho da máquina utilizando uma única unidade funcional, com relação ao desempenho utilizando *N* unidades funcionais.

$$S_N = T_1 / T_N \tag{1}$$

 Paralelismo médio: Quantidade de nós do grafo em fluxo de dados, com relação ao caminho crítico do grafo.

$$\pi_{av} = S_1 / S_\infty \tag{2}$$

Para validação da estrutura foram utilizados dois programas implementados de forma duplamente recursiva, gerados pelo compilador da MDFM.

```
1 export Main
                                                     1 export Main
2 function Fact (x, y : integer returns integer)
                                                      function F (x : integer returns integer)
                                                         x*x-6*x-10
      if x <= y then y
      else Fact(x, (x+y)/2+1) + Fact((x+y)/2, y)
                                                     4 end function
      end if
                                                     6 function Area (l, r, depth : integer returns integer)
 6 end function
                                                         let
8 function Main (returns integer)
                                                            mid := (l+r)/2:
      Fact(5, 1)
                                                     9
                                                         in
10 end function
                                                    10
                                                            if depth <= 1 then
                                                                (r-l)*F(mid)
                                                    12
                                                            else
                                                                 Area(l, mid, depth-1) + Area(mid, r, depth-1)
                                                    14
                                                            end if
                                                    15
                                                         end let
                                                    16 end function
```

Figura 10: À esquerda a implementação do programa para o cálculo do fatorial de um valor definido na função principal. À direita a implementação do programa para o cálculo da integral da função $f(x) = x^2 - 6x - 10$.

π FlowMR

Referências

- Arvind and David E. Culler. Annual review of computer science vol. 1, 1986. chapter Dataflow Architectures, pages 225–253. Annual Reviews Inc., Palo Alto, CA, USA, 1986. ISBN 0-8243-3201-6. URL http://dl.acm.org/citation.cfm?id=17814.17824.
- P. M. C. C. Barahona and J. R. Gurd. Processor allocation in a multi-ring dataflow machine. *Journal of Parallel and Distributed Computing*, 3: 305–327, 1986.
- J. R. Gurd. The manchester dataflow machine. *Computer Physics Communications*, 37(1):49–62, 1985.
- P. Magna. Proposta e Simulação de uma Arquitetura a Fluxo de Dados de Segunda Geração. PhD thesis, Instituto de Física de São Carlos, Universidade de São Paulo, São Carlos, 1997.
- J. Sargeant and C. A. Ruggiero. Control of parallelism in the manchester dataflow machine. *Lecture Notes in Computer Science*, 274:1–15, 1987.
- J. A. Sharp. Dataflow computing. Ablex Publishing Company, New York, 1992.

$\pi \mathrm{FlowMR}$